

Neuronové sítě 1 - Umělý neuron

18NES1 - 3. a 4. hodina, LS 2024/25

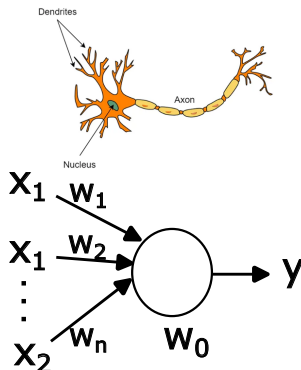
Zuzana Petříčková

February 23, 2025

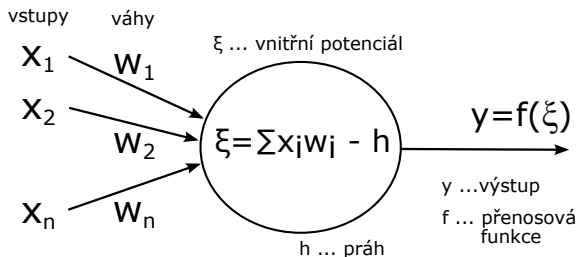
Co jsme probírali minule

Od biologického neuronu k umělému

- Nejstarší modely umělých neuronů: Culloch and Pitts neurons (1943), Perceptrons (Rosenblatt, 1955)
- Perceptron a reprezentace logických funkcí



Matematický model neuronu - původní definice



Klasická definice: práh h

- vnitřní potenciál: $\xi = \sum_{i=1}^n w_i x_i - h = \vec{w} \vec{x}^T - h$
- výstup: $y = f(\xi) \dots$ **skoková** přenosová funkce:

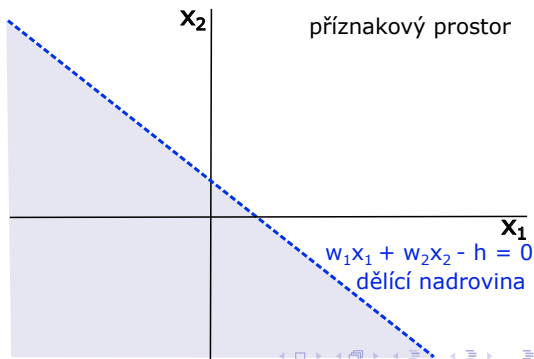
$$f(\xi) = \begin{cases} 1 & \text{pro } \xi > 0 \quad \dots \text{ neuron je aktivní} \\ 0 \text{ (nebo -1)} & \text{pro } \xi < 0 \quad \dots \text{ neuron je pasivní} \\ 0.5 \text{ (nebo 0)} & \text{pro } \xi = 0 \quad \dots \text{ neuron je tichý} \end{cases}$$

Geometrická interpretace umělého neuronu

- vstupy neuronu si představme jako body v n-rozměrném Euklidovském prostoru (vstupní, příznakový prostor)
- položíme vnitřní potenciál neuronu $\xi = 0$ a získáme rovnici dělící nadroviny

$$\xi = w_1x_1 + w_2x_2 - h = 0$$

$$x_2 = -\frac{w_1}{w_2}x_1 + \frac{h}{w_2}$$



Geometrická interpretace umělého neuronu

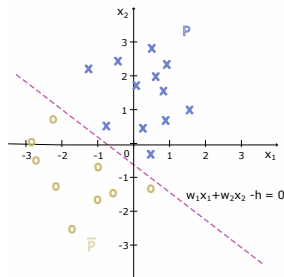
→ perceptron může sloužit jako **lineární klasifikátor**: klasifikuje vzory do dvou tříd (P a $\bar{P}$).

- **lineární**: hranicí mezi třídami je nadrovina

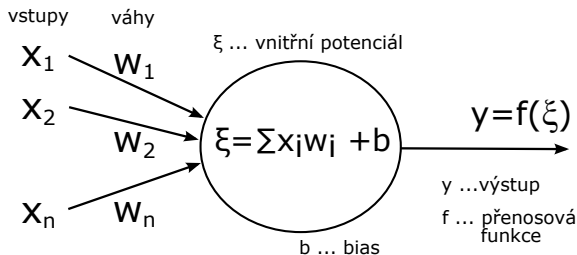
$\xi = w_1x_1 + w_2x_2 + \dots + w_nx_n - h = 0$: bod, přímka, rovina,...

Skoková přenosová funkce:

- $f(\xi) = 1$ pro $\xi > 0$... neuron je **aktivní** (třída P)
- $f(\xi) = 0$ (nebo -1) pro $\xi < 0$... neuron je **pasivní** (třída $\bar{P}$)
- $f(\xi) = 0.5$ (nebo 0) pro $\xi == 0$... neuron je **tichý**, tj. neumí rozhodnout



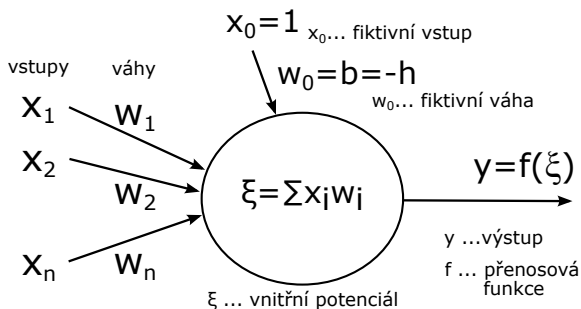
Matematický model neuronu - moderní definice



Alternativní definice: práh → bias

- vnitřní potenciál: $\xi = \sum_{i=1}^n w_i x_i + b = \vec{w} \vec{x}^T + b$
- výstup: $y = f(\xi)$ (skoková přenosová funkce ... sign)

Matematický model neuronu - „maticová“ definice



Alternativní definice: zavedení fiktivního vstupu

- rozšířený příznakový prostor ... $\vec{x} = (x_0 = 1, x_1, \dots, x_n)$
- rozšířený prostor vah ... $\vec{w} = (w_0 = b = -h, w_1, \dots, w_n)$
- vnitřní potenciál: $\xi = \sum_{i=0}^n w_i x_i = \vec{w} \vec{x}^T$
- výstup: $y = f(\xi)$ (skoková přenosová funkce ... sign)

Perceptrony (Rosenblatt, 1955)

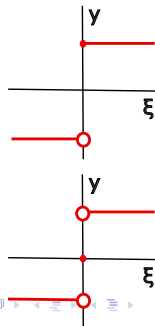
- reálné vstupy ... $x_i \in R$
- reálné váhy ... $w_i \in R$
- výstupy:
 - **binární** ... $y \in \{0, 1\}$
 - **bipolární** ... $y \in \{-1, 1\}$

Varianty skokové přenosové funkce pro bipolární perceptron:

$$f(\xi) = \begin{cases} 1 & \text{pro } \xi \geq 0 \quad \dots \text{neuron je aktivní} \\ -1 & \text{pro } \xi < 0 \quad \dots \text{neuron je pasivní} \end{cases}$$

$$f(\xi) = \begin{cases} 1 & \text{pro } \xi > 0 \quad \dots \text{neuron je aktivní} \\ 0 & \text{pro } \xi = 0 \quad \dots \text{neuron je tichý} \\ -1 & \text{pro } \xi < 0 \quad \dots \text{neuron je pasivní} \end{cases}$$

→ funkce **signum** (sign)

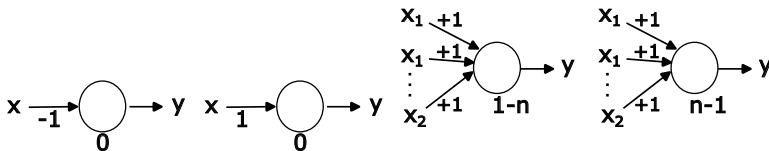


Opakování – Perceptron a reprezentace logických funkcí

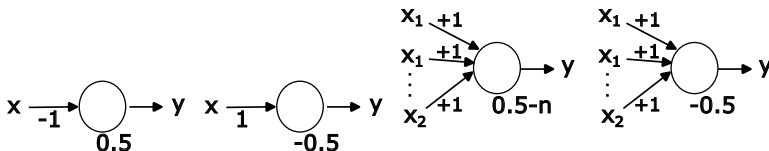
Pomocí perceptronu lze realizovat základní logické funkce

- NOT (negace), ID (identita)
- AND (konjunkce), OR (disjunkce)

Bipolární model (vstupy i výstupy neuronu -1, 1)



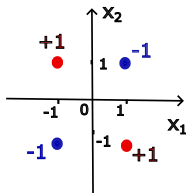
Binární model (vstupy i výstupy neuronu 0, 1)



Logický prahový obvod

Pomocí perceptronu ale nelze realizovat všechny logické funkce

- např. XOR (exkluzivní disjunkce)



Řešení:

- perceptrony pro NOT, ID, AND a OR můžeme poskládat vhodně za sebe (do neuronové sítě, konkrétně do logického prahového obvodu) a sestavit tak složitější logické funkce

Neuronové sítě 1 - hodina 3: Umělý neuron

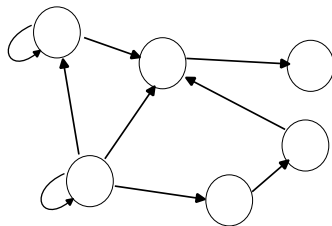
- 1 Opakování a dokončení - Perceptron
- 2 Neuronová síť**
- 3 Logický prahový obvod
- 4 Lineární separabilita
- 5 Perceptron a jeho algoritmus učení
- 6 Příklady
- 7 XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Neuronová síť

- Skládá se z neuronů, které jsou navzájem pospojovány tzv. hranami
- Výstup jednoho neuronu může být vstupem jednoho nebo více dalších neuronů

Architektura (topologie) neuronové sítě

- Orientovaný graf, neurony představují uzly, synaptické vazby představují hrany



Neuronová síť

Výstupní neurony

- jejich výstupy tvoří dohromady výstup neuronové sítě
- **typicky:** nevedou z nich žádné hrany do jiných neuronů

Vstupní neurony

- mají na vstupu vstupní vzory
- **typicky:** nevedou do nich žádné hrany z jiných neuronů

Výstup (odezva) neuronové sítě

- Výstupy (aktivity) výstupních neuronů

Neuronová síť

Definice: Neuronová síť je šestice (N, C, I, O, w, t) :

- N je konečná neprázdná množina neuronů,
- $C \subseteq N \times N$ je neprázdná množina orientovaných spojů mezi neurony (hran)
- $I \subseteq N$ je neprázdná množina vstupních neuronů
- $O \subseteq N$ je neprázdná množina výstupních neuronů
- $w : C \rightarrow R$ je váhová funkce
- $t : N \rightarrow R$ je prahová funkce

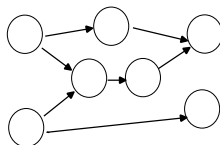
Konfigurace neuronové sítě

- Váhy všech hran a prahy (biasy) všech neuronů

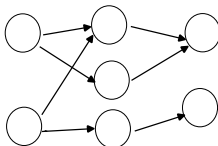
Neuronová síť

Architektura neuronové sítě

- cyklická, rekurentní
- acyklická, dopředná - „všechny hrany jdou stejným směrem”
(tj. graf lze topologicky uspořádat)

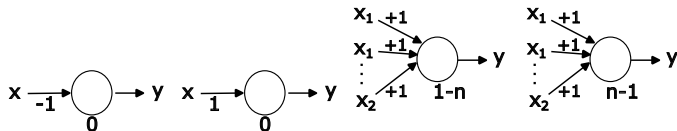


- hierarchická (vrstevnatá) - dělí se na vrstvy, propojeny jsou jen neurony ze dvou po sobě jdoucích vrstev



Logický prahový obvod

- z perceptronů pro NOT, ID, AND, OR a ID můžeme sestavit neuronovou síť reprezentující složitější logické funkce



- AND realizuje průnik konvexních útvarů a OR jejich sjednocení

Otázky: Jak se změní logická funkce realizovaná perceptronem, když:

- vynásobím všechny váhy (včetně biasu) kladným číslem?
- vynásobím všechny váhy (včetně biasu) záporným číslem (např. -1)?
- vynásobím některé váhy -1 ?

Logický prahový obvod - příklady

Příklad 1: Předpověď úrody

úroda = $((\text{teplo} \wedge \text{děšť}) \vee (\text{teplo} \wedge \text{zavlažování})) \wedge \text{hnojiva} \wedge \neg \text{škůdci}$

- 1 Navrhněte perceptronovou síť pro tuto logickou funkci s využitím základních logických operací.
 - Kolik má vstupů a výstupů, kolik neuronů a kolik vrstev?
- 2 Navrhněte perceptronovou síť, která bude mít hierarchickou (vrstevnatou) architekturu.
- 3 Minimalizujte tuto logickou funkci a navrhněte neuronovou síť pro minimalizovanou verzi.
- 4 Lze tuto logickou funkci reprezentovat jedním perceptronem?

Logický prahový obvod - příklady

Příklad 2: Majoritní obvod

$$y = (x_1 \wedge x_2) \vee (x_1 \wedge x_3) \vee (x_2 \wedge x_3)$$

- 1 Navrhněte neuronovou síť pro majoritní obvod s využitím základních logických operací.
- 2 Lze ho reprezentovat jedním perceptronem?
- 3 Jaké bude řešení v obecném případě (pro obecné n)?

Perceptronová síť jako logický prahový obvod

Věta

Každou logickou formuli lze vyjádřit v **disjunktivním normálním tvaru (DNF)**, tj. jako disjunkci konjunkcí atomů, kde atomy tvoří proměnné nebo jejich negace.

- disjunkce: $F = K_1 \vee K_2 \vee \dots \vee K_n$
- konjunkce: $K_i = A_{i1} \wedge A_{i2} \wedge \dots \wedge A_{in_i}$
- atomy: $A_{ij} = L$ nebo $A_{ij} = \neg L$

Příklad: $y = (x_2 \wedge x_4) \vee \neg x_1 \vee (x_2 \wedge \neg x_3)$

Důsledek

Každou logickou funkci mohu vyjádřit pomocí perceptronové neuronové sítě.

- **Otázka:** Navrhněte schéma takové perceptronové neuronové sítě. Kolik vrstev bude tato neuronová síť mít?

Perceptronová síť jako logický prahový obvod

Podobně

Každou logickou formuli lze vyjádřit v **konjunktivním normálním tvaru (CNF)**, tj. jako konjunkci disjunkcí atomů, kde atomy tvoří proměnné nebo jejich negace.

- konjunkce: $F = D_1 \wedge D_2 \wedge \dots \wedge D_n$
- disjunkce: $D_i = A_{i1} \vee A_{i2} \vee \dots \vee A_{in_i}$
- atomy: $A_{ij} = L$ nebo $A_{ij} = \neg L$

Příklad: $y = (x_2 \vee x_4) \wedge \neg x_1 \wedge (x_2 \vee \neg x_3)$

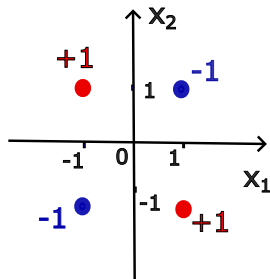
Realizace pomocí perceptronové sítě : analogicky jako u DNF

- AND realizuje průnik konvexních útvarů a OR jejich sjednocení

Logický prahový obvod - příklady

Příklad 3: Exkluzivní OR (XOR)

- XOR nelze realizovat jedním perceptronem



- XOR lze realizovat pomocí perceptronové sítě

Logický prahový obvod - příklady

Příklad 3: Exkluzivní OR (XOR) - dobrovolný domácí úkol do příště

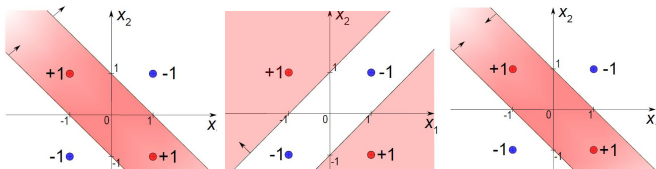
- 1 XOR můžeme pomocí základních logických operací (AND, OR, NOT) reprezentovat různě, zvládnete navrhnout několik různých způsobů?
- 2 Navrhněte co nejmenší neuronovou síť, která bude reprezentovat XOR. Kolik bude obsahovat neuronů?

x_1	x_2	$y = x_1 \otimes x_2$
-1	-1	-1
-1	+1	+1
+1	-1	+1
+1	+1	-1

Logický prahový obvod - příklady

Příklad 3: Exkluzivní OR (XOR) - dobrovolný domácí úkol do příště

- 1 XOR můžeme pomocí základních logických operací (AND, OR, NOT) reprezentovat různě, zvládnete navrhnout několik různých způsobů?
- 2 Navrhněte co nejmenší neuronovou síť, která bude reprezentovat XOR. Kolik bude obsahovat neuronů?



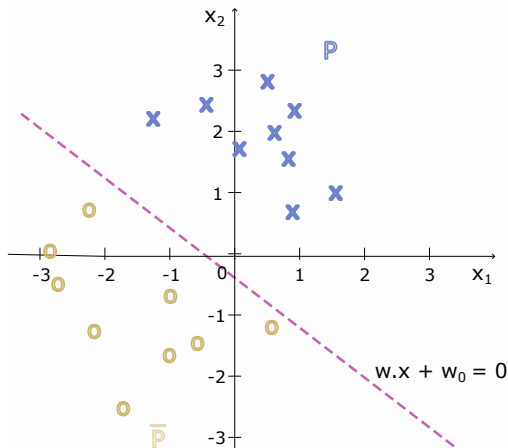
Neuronové sítě 1 - hodina 3: Umělý neuron

- 1 Opakování a dokončení - Perceptron
- 2 Neuronová síť
- 3 Logický prahový obvod
- 4 Lineární separabilita**
- 5 Perceptron a jeho algoritmus učení
- 6 Příklady
- 7 XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Lineární separabilita

→ perceptron může sloužit jako **lineární klasifikátor**: klasifikuje vzory do dvou tříd (zde P , $\bar{P}$) pomocí **dělicí nadroviny**

$$\vec{w}\vec{x} + w_0 = \sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i + w_0 = 0$$



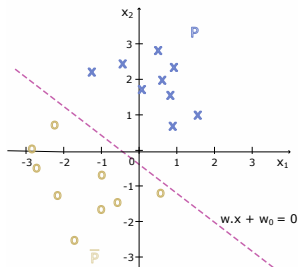
Lineární separabilita

Definice:

Dvě množiny P , $\bar{P}$ jsou **lineárně separabilní** v n -rozměrném prostoru, pokud existují čísla $w_0, \dots, w_n$ taková, že pro každý bod $\vec{x} \in P$ platí $\sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i + w_0 > 0$ a pro každý bod $\vec{x} \in \bar{P}$ platí $\sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i + w_0 < 0$.

Proč se zavedl tento pojem?

→ vědci zkoumali, které funkce lze realizovat pomocí perceptronu (nebo obecně lin. klasifikátoru) a které ne



Lineární separabilita

Pro Booleovský prostor a $n = 2$

- celkem $2^4 = 16$ logických funkcí, 14 z nich je lineárně separabilních:
 - 6 jednoduchých logických funkcí:
 $0, 1, A, B, \neg A, \neg B$
→ triviální
 - 8 variant konjunkce a disjunkce:
 $A \wedge B, A \wedge \neg B, \neg A \wedge B, \neg A \wedge \neg B$
 $A \vee B, A \vee \neg B, \neg A \vee B, \neg A \vee \neg B,$
→ trochu složitější
- 2 funkce, které nejsou lineárně separabilní a perceptronem je nelze realizovat:
 - $A \otimes B$ (XOR) a $A \Leftrightarrow B$ (ekvivalence)

Lineární separabilita

Pro obecný Booleovský prostor:

- $n = 2 \rightarrow 14$ z $2^4 = 16$ logických funkcí je lineárně separabilních.
- $n = 3 \rightarrow 104$ z $2^8 = 256$
- $n = 4 \rightarrow 1882$ z $2^{16} = 65536$
- n obecné ... ??

→ logických funkcí, které nelze reprezentovat pomocí perceptronu, je hodně a jejich procento roste s dimenzí příznakového (vstupního) prostoru

Co s tím?

- místo jednoho neuronu použijeme perceptronovou síť
- rozšíříme příznakový prostor o další proměnné

Neuronové sítě 1 - hodina 2: Umělý neuron

- 1 Opakování a dokončení - Perceptron
- 2 Neuronová síť
- 3 Logický prahový obvod
- 4 Lineární separabilita
- 5 Perceptron a jeho algoritmus učení**
- 6 Příklady
- 7 XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Perceptron - algoritmus učení

Už víme:

Perceptron (se skokovou přenosovou funkcí) můžeme použít jako **lineární klasifikátor** vstupních vzorů do dvou množin/tříd (P a $\overline{P}$).

Dělicí nadrovina

určená $(n+1)$ -rozměrným váhovým vektorem $\vec{w}$ je množina všech bodů $\vec{x} \in R^n$, pro které $\vec{w} \cdot \vec{x} + w_0 = 0$

Problém:

Nalézt takové váhy, resp. práh/bias, které by umožnily rozdělit vstupní vzory správně do množin P a $\overline{P}$ - pomocí dělicí nadroviny

Možné řešení:

Perceptronový (Rosenblattův) algoritmus učení (Rosenblatt, 1959)

Perceptron - algoritmus učení

Data, na základě kterých se bude model učit:

- trénovací množina T
 - množina N trénovacích vzorů $T = \{(\vec{x}_1, d_1), \dots, (\vec{x}_N, d_N)\}$
- trénovací vzor (training pattern) ... $(\vec{x}, d)$,
 - $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$... vstupní vzor (input pattern), má n příznaků
 - $d \in \{-1, 1\}$... požadovaný (očekávaný) výstup
- T můžeme rozdělit do dvou množin P a $\bar{P}$:
 - P ... kladné (pozitivní) vzory ($d = 1$)
 - $\bar{P}$... záporné (negativní) vzory ($d = -1$)
 - $T = P \cup \bar{P}$

Perceptron - algoritmus učení

Data, na základě kterých se bude model učit:

- Trénovací množina $T = \{(\vec{x}_1, d_1), \dots, (\vec{x}_N, d_N)\}$:
- Maticová reprezentace $T = (X|\vec{d})$:

x_{11}	x_{12}	...	x_{1n}	d_1	... 1. trénovací vzor
x_{21}	x_{22}	...	x_{2n}	d_2	... 2. trénovací vzor
...	...		...	...	
x_{N1}	x_{N2}	...	x_{Nn}	d_N	... Ntý trénovací vzor

- Pro rozšířený příznakový prostor:

$x_{10} = 1$	x_{11}	...	x_{1n}	d_1	... 1. trénovací vzor
$x_{20} = 1$	x_{21}	...	x_{2n}	d_2	... 2. trénovací vzor
...	...		...	...	
$x_{N0} = 1$	x_{N1}	...	x_{Nn}	d_N	... Ntý trénovací vzor

Perceptron - algoritmus učení

Cíl učení:

- Nastavit váhy (a bias) neuronu tak, aby správně klasifikoval všechny trénovací vzory, tj:
 - $y_p = d_p$... pro všechny trénovací vzory z T
 y_p ... skutečná odezva (výstup) neuronu pro vstupní vzor $\vec{x}_p$
- Perceptron se skokovou přenosovou funkcí:

$$y_p = \text{sign}(\xi_p)$$

$$\xi_p = \sum_{i=1}^n w_i x_{pi} + w_0 = \sum_{i=0}^n w_i x_{pi} = \vec{w} \cdot \vec{x}_p$$

$\vec{x}_p = (1, x_{p1}, \dots, x_{pn})$... rozšířený vstupní vzor

→ Chceme:

- $\vec{w} \cdot \vec{x}_p < 0$... pro rozšířené trénovací vzory z $\overline{P}$
- $\vec{w} \cdot \vec{x}_p > 0$... pro rozšířené trénovací vzory z P

Perceptron - algoritmus učení

Chceme:

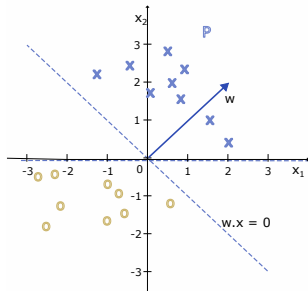
- $\vec{w} \cdot \vec{x}_p < 0$... pro rozšířené trénovací vzory z $\overline{P}$
- $\vec{w} \cdot \vec{x}_p > 0$... pro rozšířené trénovací vzory z P

Možnosti:

- 1 Soustava nerovnic nemá řešení $\rightarrow$ hledáme neperfektní řešení
- 2 Existuje alespoň jedno perfektní řešení $\vec{w}$ v $R^{n+1} \rightarrow$ existuje nekonečně mnoho řešení v R^{n+1} (dokonce v Z^{n+1})

Možné doplňkové podmínky:

- $|w_0| + |w_1| \dots + |w_n| = \min$
- $\sqrt{w_0^2 + \dots + w_n^2} = \min$
- $\max(|w_0|, \dots, |w_n|) = \min$



Perceptron - algoritmus učení

Značení:

- $y = f(\vec{x})$... skutečná odezva (výstup) neuronu pro vstupní vzor $\vec{x}$ (a d je požadovaná odezva)

Cílová (chybová) funkce

- počet chybně klasifikovaných vzorů: $E = \sum_{(\vec{x}, d) \in T} [d \neq f(\vec{x})]$
- pro bipolární model:

$$E = \sum_{x \in P} \frac{1}{2}(1 - f(\vec{x})) + \sum_{x \in \bar{P}} \frac{1}{2}(1 + f(\vec{x}))$$

- pro binární model:

$$E = \sum_{x \in P} (1 - f(\vec{x})) + \sum_{x \in \bar{P}} f(\vec{x})$$

Cíl učení:

- Minimalizace E v prostoru vah. Nejlépe $E = 0$.

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení

Myšlenka a odvození:

- budeme pracovat v rozšířeném příznakovém a váhovém prostoru

Chceme:

- $\vec{w} \cdot \vec{x} < 0$ pro $(\vec{x}, d) \in \overline{P}$
- $\vec{w} \cdot \vec{x} > 0$ pro $(\vec{x}, d) \in P$

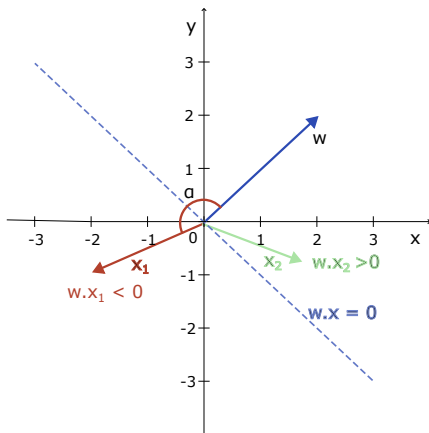
Z definice skalárního součinu:

- $\vec{w} \cdot \vec{x} = |\vec{w}| |\vec{x}| \cos(\alpha)$

→

- $\vec{w} \cdot \vec{x} = 0 \dots |\alpha| = 90^\circ$
- $\vec{w} \cdot \vec{x} > 0 \dots |\alpha| < 90^\circ$
- $\vec{w} \cdot \vec{x} < 0 \dots 180 \geq |\alpha| > 90^\circ$

Geometrická interpretace:



Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení

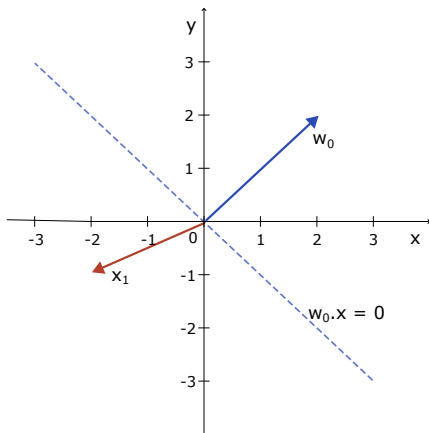
Myšlenka a odvození:

- $\vec{w}_0$... počáteční (aktuální) vektor vah
- $(\vec{x}_1, d_1 = 1) \in P$...
trénovací vzor, pro který
model dává nesprávný
výstup:
 $\vec{w}_0 \cdot \vec{x}_1 \leq 0$

Co uděláme:

- otočíme $\vec{w}_0$, aby se zmenšil
úhel mezi $\vec{w}_0$ a $\vec{x}_1$
→ ideálně $|\alpha| < 90$

Geometrická interpretace:



Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení

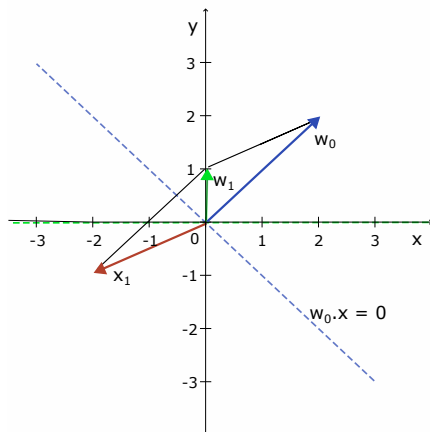
Myšlenka a odvození:

- $\vec{w}_0$... počáteční (aktuální) vektor vah
- $(\vec{x}_1, d_1 = 1) \in P$...
trénovací vzor, pro který
model dává nesprávný
výstup:
 $\vec{w}_0 \cdot \vec{x}_1 \leq 0$

Co uděláme:

- otočíme $\vec{w}_0$, aby se zmenšil
úhel mezi $\vec{w}_0$ a $\vec{x}_1$
→ ideálně $|\alpha| < 90$
→ přičteme $\vec{x}_1$ k $\vec{w}_0$
 $\vec{w}_1 = \vec{w}_0 + \vec{x}_1$

Geometrická interpretace:



Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení

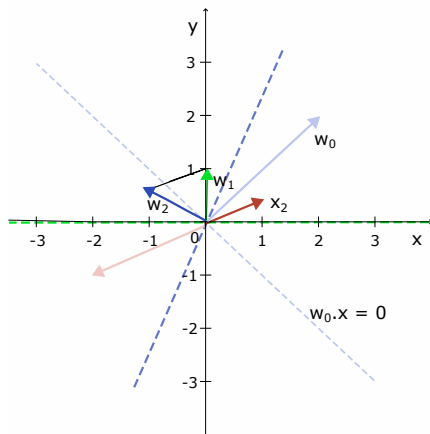
Myšlenka a odvození:

- $\vec{w}_1$... aktuální vektor vah
- trénovací vzor $(\vec{x}_2, d_2 = -1) \in \bar{P}$, pro který:
$$\vec{w}_1 \cdot \vec{x}_2 \geq 0$$

Co uděláme:

- otočíme $\vec{w}_1$, aby se zvětšil úhel mezi $\vec{w}_1$ a $\vec{x}_2$
→ ideálně $|\alpha| > 90$
→ odečteme $\vec{x}_2$ od $\vec{w}_0$
$$\vec{w}_2 = \vec{w}_1 - \vec{x}_2$$

Geometrická interpretace:



Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

- 1 Inicializuj váhy:
 $\vec{w}(0) = (w_0, w_1, \dots, w_n)^T$... vektor vah v čase 0 (včetně prahu/biasu) $w_0 = b = -h$
- 2 Předlož další trénovací vzor $(\vec{x}_t, d_t)$:
 $\vec{x}_t = (x_{t0} = 1, x_{t1}, \dots, x_{tn})$... vstupní vzor
 d_t ... požadovaný výstup
- 3 Spočti skutečný výstup (odezvu sítě):
 $y_t = \text{sign}(\vec{x}_t \vec{w})$
- 4 Adaptuj váhy:

$$\vec{w}(t+1) = \begin{cases} \vec{w}(t) & \text{pokud } y(t) = d(t) \\ \vec{w}(t) + \vec{x}_t^T & \text{pokud } y_t \neq 1, d_t = 1 \\ \vec{w}(t) - \vec{x}_t^T & \text{pokud } y_t \neq -1, d_t = -1 \end{cases}$$

jinak napsáno: $\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + \vec{x}_t^T \text{sign}(d_t - y_t)$

- 5 Pokud t nedosáhl maximální hodnoty, přejdi ke kroku 2.

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Jak předkládat trénovací vzory? různé strategie:

- ❶ **iterativně:** jeden po druhém
 - **po tzv. epochách:** během jedné epochy se každý vzor se předloží právě jednou
 - počet epoch kolikrát se předloží celá trénovací množina
- ❷ **náhodně** ... v každé iteraci se zvolí náhodný trénovací vzor
- ❸ vhodná **kombinace předchozích strategií:**
 - ❶ vrámci každé epochy vzory náhodně uspořádáme
 - ❷ nejprve předkládáme vzory náhodně, na konci učení systematicky projdeme všechny vzory

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Jak inicializovat váhy? různé strategie:

- $\vec{w}(0) = \vec{0}$
- náhodně: malé náhodné hodnoty
- použít nějakou heuristiku: např. průměr vzorů z P - průměr vzorů z $\bar{P}$
- ...

Kdy ukončit učení?

- 1 předem daný počet iterací nebo epoch
- 2 jakmile $E = 0$, popř. jakmile je chyba dostatečně malá ...
 $E < E_{min}$

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Co když jsou vstupní vzory různě velké?

- nebo co když je jeden nebo několik vzorů tzv. odlehlých (outliers)?
→ může to vést k výraznému zpomalení učení
- **Řešení:** normalizace vstupních vektorů na stejnou velikost:

$$\vec{x}_{new} = \frac{\vec{x}}{|\vec{x}|} = \frac{\vec{x}}{\sqrt{x_0^2 + x_1^2 + \dots + x_n^2}}$$

→ normalizovaný Rosenblattův algoritmus učení

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Výhody

- Triviální algoritmus
- Pro lineárně separabilní množiny algoritmus konverguje, tj. nalezne správné řešení v konečném počtu kroků (*Rosenblatt, 1959*)

Nevýhody

- Velmi pomalý algoritmus
 - skutečný počet kroků roste exponenciálně s počtem vstupů
 - odlehlé vzory (pokud neprovedeme normalizaci)
- Umí klasifikovat jen lineárně separabilní množiny
- Chybí rozšíření pro více vrstev
- Špatné zobecňování ... nemusí najít „ideální“ dělící nadrovinu

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

- $\vec{w}(0) = \vec{0}$
- vzory předkládáme iterativně (v rámci epochy náhodně)
c, b, d, a; b, a, c, d; ...

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Řešení c, b, d, a; b, a, c, d; ...

	w_0	w_1	w_2	d	ξ	y	operace
$\vec{w}(0)$	0	0	0				
c	+1	+1	-1	+1	0	0	+
$\vec{w}(1)$	+1	+1	-1				
b	+1	-1	+1	+1	-1	-1	+
$\vec{w}(2)$	+2	0	0				

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Řešení c, b, d, a; b, a, c, d; ...

	w_0	w_1	w_2	d	ξ	y	operace
$\vec{w}(2)$	+2	0	0				
d	+1	+1	+1	-1	+2	+1	-
$\vec{w}(3)$	+1	-1	-1				
a	+1	-1	-1	+1	+3	+1	nic

Perceptron - Rosenblattův algoritmus učení (1959)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Řešení c, b, d, a; b, a, c, d; ...

	w_0	w_1	w_2	d	ξ	y	operace
$\vec{w}(4)$	+1	-1	-1				
b	+1	-1	+1	+1	+1	+1	nic
a	+1	-1	-1	+1	+3	+1	nic
c	+1	+1	-1	+1	+1	+1	nic
d	+1	+1	+1	-1	-1	-1	nic, konec

$$\rightarrow \vec{w} = (+1, -1, -1)^T$$

Perceptron - Další algoritmy učení

Další varianty perceptronového učícího algoritmu

1 Dávkový algoritmus učení

- celou trénovací množinu předložíme najednou:

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + \sum_{p=1}^N \vec{x}_p^T \text{sign}(d_p - y_p)$$

2 Rosenblattův algoritmus s parametrem učení

- při přičítání/odčítání vzory vážíme:

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + \alpha \vec{x}_t^T \text{sign}(d_t - y_t)$$

3 Přihrádkový algoritmus

- pro nalezení optimálního řešení i pro lineárně neseparabilní množiny

Hebbovo učení

- každý trénovací vzor se předloží právě jednou:

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + d_t \vec{x}_t^T$$

Perceptron - Dávkový algoritmus učení

- celou trénovací množinu předložíme najednou:

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + \sum_{p=1}^N \vec{x}_p^T \text{sign}(d_p - y_p)$$

- Pro maticovou reprezentaci:

$$w(t) = (w_0, w_1, \dots, w_n)^T$$

$$T = (X, \vec{d})$$

$x_{10} = 1$	x_{11}	...	x_{1n}	d_1
...	...		...	...
$x_{N0} = 1$	x_{N1}	...	x_{Nn}	d_N

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + X^T \text{sign}(\vec{d} - \vec{y})$$

Perceptron - Dávkový algoritmus učení

- 1 Inicializuj váhy:
 $\vec{w}(0) = (w_0, w_1, \dots, w_n)^T$... vektor vah v čase (epoše) 0
- 2 Předlož celou trénovací množinu $(X, \vec{d})$

$x_{10} = 1$	x_{11}	...	x_{1n}	d_1
...	...		...	
$x_{N0} = 1$	x_{N1}	...	x_{Nn}	d_N

- 3 Spočti skutečný výstup (odezvu sítě) $\vec{y}$:

$$\vec{y} = \text{sign}(X\vec{w})$$

- 4 Adaptuj váhy:

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + X^T \text{sign}(\vec{d} - \vec{y})$$

- 5 Pokud počet epoch nedosáhl maximální hodnoty, přejdi ke kroku 2.

Perceptron - Dávkový algoritmus učení

Výhody a nevýhody

- maticová reprezentace, možnost paralelizace výpočtu
- často rychlejší a stabilnější konvergence než u Rosenblattova algoritmu (ale ne vždy)
- výsledek učení nezávisí na pořadí vzorů
- větší paměťová náročnost
- důkaz konvergence? ... konečnost algoritmu nelze zaručit :(

Bipolární Perceptron - Hebbovo učení (1949)

- každý trénovací vzor předložíme právě jednou:
 - 1 Inicializuj váhy:
 $\vec{w}(0) = \vec{0}^T$
 - 2 Pro každý trénovací vzor $\vec{x}_t$ ($t = 1, \dots, N$) uprav váhy:

$$\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + d_t \vec{x}_t^T$$

maticově:

$$\vec{w} = X^T \vec{d}$$

Výhody a nevýhody

- jednodušší než Rosenblattův algoritmus
- při učení není třeba počítat skutečný výstup
- výsledek učení nezávisí na pořadí vzorů
- váhy lze snadno interpretovat
- nezaručuje nalezení perfektního řešení

Bipolární Perceptron - Hebbovo učení (1949)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Bipolární Perceptron - Hebbovo učení (1949)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Řešení:

	w_0	w_1	w_2
$\vec{w}(0)$	0	0	0
$d_a \vec{x}_a$	+1	-1	-1
$\vec{w}(1)$	+1	-1	-1
$d_b \vec{x}_b$	+1	-1	+1
$\vec{w}(2)$	+2	-2	0

Bipolární Perceptron - Hebbovo učení (1949)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Řešení:

	w_0	w_1	w_2
$\vec{w}(2)$	+2	-2	0
$d_c \vec{x}_c$	+1	+1	-1
$\vec{w}(3)$	+3	-1	-1
$d_d \vec{x}_d$	-1	-1	-1
$\vec{w}(4)$	+2	-2	-2

$$\rightarrow \vec{w} = (+2, -2, -2)^T$$

Bipolární Perceptron - Hebbovo učení (1949)

Příklad 1

	x_0	x_1	x_2	d
a	+1	-1	-1	+1
b	+1	-1	+1	+1
c	+1	+1	-1	+1
d	+1	+1	+1	-1

Řešení maticově: $\vec{w} = X^T \vec{d}$

$$\begin{pmatrix} +1 & +1 & +1 & +1 \\ -1 & -1 & +1 & +1 \\ -1 & +1 & -1 & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} +1 \\ +1 \\ +1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} +2 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

→ $\vec{w} = (+2, -2, -2)^T$... naučil se perceptron správně?

Bipolární Perceptron - Hebbovo učení (1949)

Příklad 1

Řešení : $\vec{w} = (+2, -2, -2)^T$... naučil se perceptron správně?

	x_0	x_1	x_2	d	ξ	y	
a	+1	-1	-1	+1	+6	+1	ok
b	+1	-1	+1	+1	+2	+1	ok
c	+1	+1	-1	+1	+2	+1	ok
d	+1	+1	+1	-1	-2	-1	ok

→ ano (ale nemusí to tak zdaleka být vždy)

Poznámka

- stejný by byl první krok dávkového algoritmu učení pro $\vec{w}_0 = \vec{0}$
- Hebbovo učení můžeme použít pro inicializaci vah pro Rosenblattův algoritmus

Perceptron - Rosenblattův algoritmus s parametrem učení

- 1 Inicializuj váhy a práh malými náhodnými hodnotami:

$\vec{w}(0) = (w_0, w_1, \dots, w_n)$... vektor vah v čase 0 (včetně prahu/biasu) $w_0 = b = -h$

- 2 Předlož další trénovací vzor $(\vec{x}_t, d_t)$:

$\vec{x}_t = (x_{t0} = 1, x_{t1}, \dots, x_{tn})$... vstupní vzor

d_t ... požadovaný výstup

- 3 Spočti skutečný výstup (odezvu sítě):

$y_t = \text{sign}(\vec{w} \cdot \vec{x}_t)$

- 4 Adaptuj váhy:

$$\vec{w}(t+1) = \begin{cases} \vec{w}(t) & \text{pokud } y(t) = d(t) \\ \vec{w}(t) + \alpha \vec{x}_t^T & \text{pokud } y_t \neq 1, d_t = 1 \\ \vec{w}(t) - \alpha \vec{x}_t^T & \text{pokud } y_t \neq -1, d_t = -1 \end{cases}$$

jinak napsáno: $\vec{w}(t+1) = \vec{w}(t) + \alpha \vec{x}_t^T \text{sign}(d_t - y_t)$

α ... parametr učení

Perceptron - Rosenblattův algoritmus s parametrem učení

Jak ovlivní volba parametru učení výsledek?

- výrazné zrychlení učení
- Doporučení: $\alpha \in (0, 1]$
- Nejlépe: α zpočátku velké, postupně $\alpha \rightarrow 0$

Výhody a nevýhody

- Obvykle rychlejší než Rosenblattův algoritmus
- Pro lineárně separabilní množiny algoritmus konverguje, tj. nalezne správné řešení v konečném počtu kroků (*Rosenblatt, 1959*)
- Skutečný počet kroků roste exponenciálně s počtem vstupů
- Problém je, pokud množiny vzorů nejsou lineárně separabilní
→ algoritmus diverguje

Perceptron - Přihrádkový algoritmus (Gallant, 1990)

Idea

- Použiji (iterativní) Rosenblattův algoritmus učení
- Nejlepší doposud nalezený vektor vah mám uložený v přihrádce
- Pokud najdu lepší váhový vektor (tj. s menší chybou), uložím ho do přihrádky

Výhody

- I pro lineárně neseparabilní množiny vzorů nalezne algoritmus nejlepší řešení.
 - Pokud je trénovací množina konečná a složky váhového vektoru a vstupních vektorů jsou racionální, lze ukázat, že přihrádkový algoritmus konverguje k optimálnímu řešení s pravděpodobností 1 (Gallant, 1990).

Neuronové sítě 1 - hodina 3: Umělý neuron

- 1 Opakování a dokončení - Perceptron
- 2 Neuronová síť
- 3 Logický prahový obvod
- 4 Lineární separabilita
- 5 Perceptron a jeho algoritmus učení
- 6 Příklady**
- 7 XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Příklady - 1. Ukázky učících algoritmů v Pythonu

rosenblatt_perceptron.ipynb

- Rosenblattův učící algoritmus - vybrané varianty (iterativní, dávkový, s parametrem učení), Hebbovo učení
- Zobrazení dat a dělící nadroviny
- Příklady: učení jednoduchých logických funkcí:

Negace AND

x_1	x_2	d
-1	-1	+1
-1	+1	+1
+1	-1	+1
+1	+1	-1

Ukázka: Jak se perceptron učí pomocí různých variant algoritmu a jak se postupně posouvá dělící nadrovina.

XOR (Exkluzivní OR)

x_1	x_2	$d = x_1 \otimes x_2$
-1	-1	-1
-1	+1	+1
+1	-1	+1
+1	+1	-1

Ukázka: Jak probíhá učení perceptronu v případě, že data nejsou lineárně separabilní.

Příklady - 2. Různé praktické úlohy

perceptron_examples.ipynb

- Učení jednoduchých logických funkcí
- Data s odlehlými vzory.
- Náhodně vygenerovaná data.
- Písmena.
- Ručně psané číslice.

Učení jednoducých logických funkcí

Příklad 1 – Žlučníkový záchvat

vlašák	bůček	léky	Bude mi zle?
+1	-1	-1	+1
+1	-1	+1	-1
+1	+1	-1	+1
-1	+1	+1	-1
+1	+1	-1	+1
+1	+1	+1	+1

- Jak dlouho se bude perceptron učit? Naučí se danou úlohu?
- Jsou nějaké rozdíly mezi učícími algoritmy?

Učení jednoduchých logických funkcí

Příklad 2 - Hospoda (variacie na majoritní obvod)

Pavel	Pepa	Honza	Jde se na pivo?
+1	-1	-1	-1
+1	-1	+1	+1
-1	+1	-1	-1
-1	+1	+1	+1
+1	+1	-1	+1
+1	+1	+1	+1
-1	-1	-1	-1
-1	-1	+1	-1

- Jak dlouho se bude perceptron učit? Naučí se danou úlohu?
- Jsou nějaké rozdíly mezi učícími algoritmy?

Příklady - Různé praktické úlohy

Vzájemné porovnávání modelů strojového učení, zde různých variant Rosenblattova algoritmu učení

- Obykle nás zajímá chyba (jak dobře se model úlohu naučil) a efektivita (zde počet epoch/čas)
- Protože je Rosenblattův algoritmus částečně stochastický, průběh a výsledek učení může být pokaždé jiný
- Proto je lepší zopakovat experiment např. 100 krát a porovnat průměrné hodnoty veličin (případně jejich rozptyl).

Pro různé úlohy může vyjít jako nejlepší jiná varianta modelu/algoritmu.

Příklady - Různé praktické úlohy

Příklad 3 - Data s odlehlými vzory

- Máme data, kde vstupní vektory mají různou délku (zde je odlehlý 3. vzor)

x_1	x_2	y
-0.5	-0.5	1
0.3	-0.5	1
-40	50	-1
-0.5	0.5	-1
-0.1	1.0	1

- Jak dlouho se bude perceptron učit? Naučí se danou úlohu?
- Jak dlouho se bude perceptron učit, pokud normalizujeme všechny vstupní vektory na délku 1?

Příklady - Různé praktické úlohy

Příklad 4 - Náhodně generovaná data

- Pokud porovnáváme různé modely nebo algoritmy, je dobré začít s uměle, např. náhodně, generovanými daty
- V tomto případě data nejsou zcela lineárně separabilní (je přidán náhodný šum)
- Generujte data opakovaně (různě) a pozorujte, jak se perceptrony učí. Která varianta Rosenblattova algoritmu je podle vás pro tuto úlohu nejlepší?

Příklad 5 - Náhodně generované shluky

- Potom vygenerujeme data obsahující dva shluky vzorů
- Generujte data opakovaně (různě) a pozorujte, jak se perceptrony učí. Která varianta Rosenblattova algoritmu je podle vás pro tuto úlohu nejlepší?

Příklady - Různé praktické úlohy

Příklad 5 - Písmena `letters_example.ipynb`

- Využijeme připravenou datovou sadu **letters.csv**
- Písmena byla segmentována z **letters.png**
- Prohlédněte si datovou sadu a zobrazte si některá písmenka
- Vytvoříme testovací množinu: data s přidaným šumem nebo následně vyhlazená
- Naučte perceptron pomocí různých algoritmů (a variant) rozpoznávat jednotlivá písmena.
- Určete chybu klasifikace na trénovací množině i na testovacích množinách (popř. i počet epoch / čas učení)
- S jak moc velkým šumem v datech si ještě perceptron poradil?
- Podívejte se, se kterými písmenky měl perceptron největší problémy.
- Který učící algoritmus si vedl nejlépe?

Příklady - Různé praktické úlohy

Příklad 6 - Ručně psané číslice

- Využijeme připravenou datovou sadu **OcrData.csv** s ručně psanými číslicemi
- Prohlédněte si datovou sadu a zobrazte si některé číslice (využijte předpřipravený skript)
- Naučte perceptron pomocí různých algoritmů (a variant) rozpoznávat jednotlivé číslice.
- Určete (a porovnejte) chybu klasifikace na trénovací množině (popř. i počet epoch / čas učení)
- Podívejte se, se kterými číslicemi měl perceptron největší problémy
- Který učicí algoritmus si vedl nejlépe?

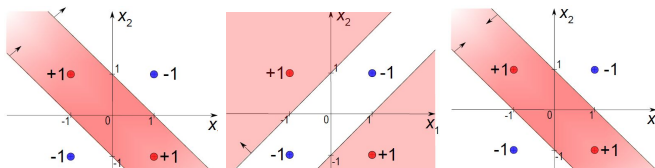
Neuronové sítě 1 - hodina 3: Umělý neuron

- 1 Opakování a dokončení - Perceptron
- 2 Neuronová síť
- 3 Logický prahový obvod
- 4 Lineární separabilita
- 5 Perceptron a jeho algoritmus učení
- 6 Příklady
- 7 XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu**

XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Příklad : Exkluzivní OR (XOR) - dobrovolný domácí úkol

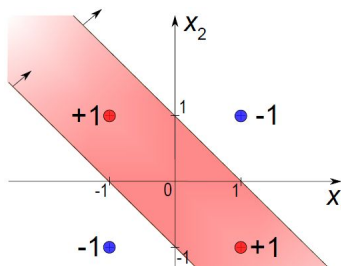
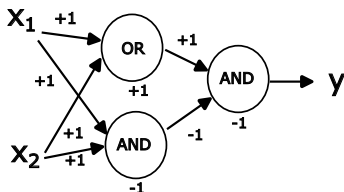
- 1 XOR můžeme pomocí základních logických operací (AND, OR, NOT) reprezentovat různě, zvládnete navrhnout několik různých způsobů?
- 2 Navrhněte co nejmenší neuronovou síť, která bude reprezentovat XOR. Kolik bude obsahovat neuronů?



XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Příklad : Exkluzivní OR (XOR)

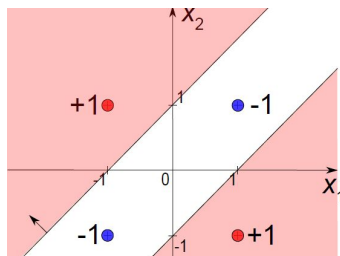
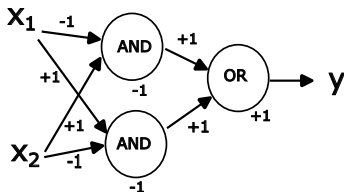
- 1. řešení: $x_1 \otimes x_2 = (x_1 \vee x_2) \wedge \neg(x_1 \wedge x_2)$



XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Příklad : Exkluzivní OR (XOR)

- 2. řešení: $x_1 \otimes x_2 = (x_1 \wedge \neg x_2) \vee (\neg x_1 \wedge x_2)$



XOR - Řešení dobrovolného domácího úkolu

Příklad : Exkluzivní OR (XOR)

- 3. řešení:

$$x_1 \otimes x_2 = (x_1 \vee x_2) \wedge \neg(x_1 \wedge x_2) = (x_1 \vee x_2) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2)$$

