

Procházení stavového prostoru

Základy algoritmizace – 8. cvičení

Zuzana Petříčková

8. dubna 2020

Stavový prostor problému a jeho procházení

Typické příklady úloh:

- hlavolamy a hry (nejen) pro jednoho hráče (sudoku, šachy, aj.)

Úloha:

- **Zadání:** je dán počáteční stav světa (např. zadání sudoku) a množina cílových stavů (přípustná řešení problému)
- **Cíl:** pomocí nějakých akcí / tahů se potřebujeme dostat ze startu (počátečního stavu) do cíle (jednoho z cílových stavů)

Stavový prostor úlohy

- speciální typ grafu:
 - vrcholy = stavy (situace)
 - hrany = přechody mezi stavy (akce, tahy)
- stavový strom (nebo obecnější graf) úlohy

Stavový prostor problému a jeho procházení

Samostatná práce: nastudujte si skripta:

- kapitola 3.4 (Metoda hledání s návratem), strana 92-96, podrobněji nastudujte příklad 3.7 (Úloha osmi dam, úloha 4 dam)
- kapitola 3.5 (Obecné metody prohledávání stavového prostoru), strana 97-98

Ukázka stavového stromu pro úlohu 4 dam na šachovnici:

- skripta, kapitola 3.4, strana 95

Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

- (na rozdíl od běžného grafu): v paměti nemáme uložen celý stavový strom (graf), ale vytváříme ho postupně průchodem
 - 1 do hloubky ... metoda prohledávání s návratem (backtracking)
 - 2 do šířky ... algoritmus vlny
- algoritmy pro průchod budou hodně podobné jako u běžného grafu (ukážeme za chvíli)
- časová složitost ... záleží na implementaci (v ideálním případě $O(n + m)$, ale může být i exponenciální $O(m_i^n)$)
 - n je počet stavů, m je počet „hran“ celkem, m_i je počet tahů z jednoho stavu

Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

Motivační příklad: vlk, koza a zelí

Úloha:

- na začátku je zahradník, vlk, koza, zelí a loďka na jednom břehu řeky
- cílem zahradníka je převést vlka, kozu a zelí na druhý břeh
- zahradník má k dispozici loďku, do které se kromě něho samotného vejde jen jedna z „věcí“

Pravidla:

- loďka nemůže plout bez zahradníka
- pokud zůstane vlk s kozou bez dozoru, vlk kozu sežere
- pokud zůstane zelí s kozou bez dozoru, koza zelí sežere

Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

Motivační příklad: vlk, koza a zelí

Jak budeme reprezentovat stav světa?

- počáteční stav ... L: VKZL, P: \emptyset (na levém břehu (L:) je vlk (V), koza (K), zelí (Z) a zahradník s loďkou (L), na pravém břehu (P:) není nic (\emptyset))

Jaké jsou možné tahy (obecně)?

- 1 \emptyset ... zahradník přepluje na druhý břeh sám ($L \rightarrow P$ nebo $P \rightarrow L$)
 - 2 Z ... zahradník převeze zelí ($L \rightarrow P$ nebo $P \rightarrow L$)
 - 3 V ... zahradník převeze vlka ($L \rightarrow P$ nebo $P \rightarrow L$)
 - 4 K ... zahradník převeze kozu ($L \rightarrow P$ nebo $P \rightarrow L$)
- tahů je celkem 8 (nebo 4, pokud nerozlišujeme směr)

Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

Motivační příklad: vlk, koza a zelí

Jaké jsou možné tahy z počátečního stavu L: VKZL, P: \emptyset ?

- 1 zahradník přepluje sám \rightarrow L: VKZ, P: L ... nepřípustný tah (koza sežere zelí a vlk sežere kozu)
- 2 zahradník převeze zelí \rightarrow L: VK, P: ZL ... nepřípustný tah (vlk sežere kozu)
- 3 zahradník převeze vlka \rightarrow L: KZ, P: VL ... nepřípustný tah (koza sežere zelí)
- 4 zahradník převeze kozu \rightarrow L: VZ, P: KL ... přípustný tah

Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

Motivační příklad: vlk, koza a zelí

Jaké jsou přípustné tahy ze stavu L: VZ, P: KL?

- 1 zahradník přepluje sám \rightarrow L: VZL, P: K ... přípustný tah
- 2 zahradník převeze kozu \rightarrow L: VKZL, P: \emptyset ... jsme zpátky v předchozím stavu

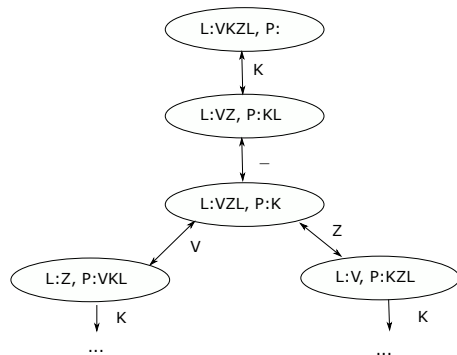
Jaké jsou přípustné tahy ze stavu L: VZL, P: K?

- 1 zahradník přepluje sám \rightarrow L: VZ, P: KL jsme zpátky v předchozím stavu
 - 2 zahradník převeze zelí \rightarrow L: V, P:KZL ... přípustný tah
 - 3 zahradník převeze vlka \rightarrow L: Z, P:VKL ... přípustný tah
- \rightarrow postupně budujeme stavový strom úlohy

Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

Motivační příklad: vlk, koza a zelí

Stavový strom úlohy:



Procházení stavovým prostorem (grafem) úlohy

Motivační příklad: vlk, koza a zelí

Samostudium

- Zkuste úlohu vyřešit až do konce a dokreslit celý stavový strom
- Zamyslete se nad tím, jak byste stavy a tahy reprezentovali v programu (pro reprezentaci stavů by stačilo pole 0 a 1 délky 4)
- Jak by při Vámi zvolené reprezentaci stavů program detekoval nepřípustné stavy (tahy)?

Procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (BACKTRACKING)

Možnosti

- 1 procházení do hloubky s využitím rekurze
- 2 procházení do hloubky s využitím zásobníku

Rozlišujeme dvě možnosti:

- 1 stačí nám nalézt jen jedno řešení úlohy
- 2 chceme postupně nalézt všechna řešení úlohy

Procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (BACKTRACKING) s využitím rekurze

V průběhu algoritmu

- postupně budujeme cestu z počátečního stavu s do některého z cílových stavů
- do cesty zaznamenáváme, kterými stavy jsme zatím prošli a které tahy jsme přitom provedli:

$$s, t_1, s_1, t_1, s_2, t_2, \dots, t_k, s_k$$

(s je počáteční stav, z něj jsme pomocí tahu t_1 přešli do stavu s_1 , z něj jsme pak pomocí tahu t_2 přešli do stavu s_2 , atd., až jsme nakonec došli pomocí tahu t_k do cílového stavu s_k)

- v cestě se žádný stav nesmí opakovat vícekrát \rightarrow abychom se nezacyklili

Procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (BACKTRACKING) s využitím rekurze

Jeden krok rekurze:

- jsme v nějakém aktuálním stavu u
- pokud je to cílový stav, zaznamenáme řešení (aktuální cestu)
- jinak vyzkoušíme postupně všechny přípustné tahy z u
 - přejdeme pomocí tahu t do dalšího stavu v ... **krok dopředu** (vložíme t a v na konec cesty)
 - zavoláme metodu rekurzivně na stav t
 - po návratu z rekurze „vrátíme“ tah t ... **krok zpět (BACKTRACKING)** (vyjmeme t a v z konce cesty)

Procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (BACKTRACKING) s využitím rekurze

vstup: stavový prostor s množinou stavů V , počáteční stav $s \in V$

výstup/proměnná: cesta = $\{s, ..\}$... posloupnost stavů a tahů na aktuální cestě k řešení

rekurze: DFS(s)

DFS(u) ... u je aktuální stav

if u je koncový stav

zaznamenej řešení (cestu)

return TRUE/FALSE ... TRUE: stačí mi jedno řešení / FALSE: chci všechna

endif

$\forall t \in$ všechny přípustné tahy z u **do**

v je nový stav po provedení tahu t

if ($v \notin$ cesta) ... pokud v není součástí aktuální cesty

vlož t a v na konec cesty ... krok dopředu

if DFS(v)

return TRUE

endif

vyjmi v a t z konce cesty ... krok zpět (BACKTRACKING)

endif

enddo

return FALSE

Procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (BACKTRACKING) s využitím zásobníku

- rekurze může vést až na exponenciální časovou složitost $O(m_i^n)$ (n je počet stavů, m_i je počet možných tahů z jednoho stavu)
- rekurze se (podobně jako u obecného grafu) můžeme zbavit s využitím zásobníku

Zásobník

- prvky zásobníku budou trojice (v,t,T) :
 - v ... aktuální stav
 - t ... tah, kterým jsme se dostali do stavu v
 - T ... množina dosud neprozkoumaných přípustných tahů z v

Procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (BACKTRACKING) s využitím zásobníku

vstup: stavový prostor s množinou stavů V , počáteční stav $s \in V$

proměnná/výstup: zásobník (cesta) ... posloupnost stavů a tahů na aktuální cestě k řešení, prvky zásobníku jsou trojice (v, t, T) (viz minulý snímek)

necht' T je množina přípustných tahů z s , zásobník $\leftarrow (s, -, T)$

if s je koncový stav

zaznamenej řešení, případně return... pokud stačí jedno řešení

endif

while zásobník není prázdný **do**

necht' na vrchu zásobníku je prvek (u, t_u, T_u) ... u je aktuální stav

if $T_u == \emptyset$

vyjmi (u, t_u, T_u) z vrchu zásobníku, continue ... krok zpět (BACKTRACKING)

else

vyjmi z T další tah t , necht' v je nový stav po provedení tahu t

if $v \notin$ zásobník ... pokud v není součástí aktuální cesty

if v je koncový stav

zaznamenej řešení, případně return ... pokud stačí jedno řešení

endif

necht' T_v je množina přípustných tahů z v

vlož (v, t, T_v) na zásobník ... krok dopředu

endif

endif enddo

Procházení stavovým prostorem do šířky s využitím fronty (algoritmus vlny)

- pro úlohy, kdy hledáme nejkratší cestu (min. počet tahů) k řešení
- použijeme dvě pomocné datové struktury: frontu a množinu navštívených stavů (můžeme ji implementovat jako pole a , p , d z minule)

Fronta

- prvky fronty budou vrcholy

Množina navštívených stavů

- prvky množiny budou trojice:
 - v ... nějaký stav
 - d ... vzdálenost v od s (počet tahů, pomocí kterých přejdu z s do v)
 - p ... stav, předchůdce v na jedné z cest z s do v

Procházení stavovým prostorem do šířky s využitím fronty (algoritmus vlny)

vstup: stavový prostor s množinou stavů V , počáteční stav $s \in V$
proměnné:

$M = \{ \}$... množina navštívených stavů, obsahuje trojice (v,d,p)
 v ... stav, d ... vzdálenost v od s
 p ... předchůdce v na cestě z s do v

přidej $(s,0,-1)$ do M

fronta $\leftarrow s$

while fronta není prázdná **do**

$u \leftarrow$ fronta

najdi v M záznam pro vrchol u : $(u, d, -)$

$\forall t \in$ všechny přípustné tahy z u **do**

v je nový stav po provedení tahu t

if v M není záznam pro v ($(v, -, -) \notin M$)

přidej $(v,d+1,u)$ do M

fronta $\leftarrow v$

endif

enddo

endddo

Procházení stavovým prostorem do hloubky a do šířky

- pro konkrétní úlohy si často můžeme obecné algoritmy pro procházení stavovým prostorem do hloubky a do šířky zjednodušit a přizpůsobit
- ukážeme si to na následujících hříčkách

Příklady (úlohy nad šachovnicí):

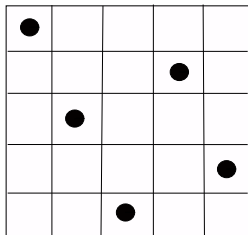
- Problém n dam
- Kůň na šachovnici
 - 1 Procházka koněm po šachovnici
 - 2 Nejkratší cesty koněm z jednoho pole na ostatní

(dají se vymyslet různá další rozšíření a modifikace těchto úloh, např. „kulhavý“ kůň)

Příklad 1: Problém n dam

Úloha

- **vstup:** číslo n (rozměr šachovnice, počet dam)
- **cíl:** rozmístit na šachovnici $n \times n$ n dam tak, aby se navzájem neohrožovaly
 - 1 stačí mi jedno řešení úlohy
 - 2 nebo chci najít všechna řešení úlohy



Příklad 1: Problém n dam

Pravidla (dámy se nesmí navzájem ohrožovat)

- v každém řádku šachovnice musí být nejvýše (právě) jedna dáma
- v každém sloupci šachovnice musí být nejvýše (právě) jedna dáma
- na každé diagonále šachovnice musí být nejvýše (právě) jedna dáma

1. Naivní řešení: metoda generuj a testuj

- generujeme všechna možná umístění n dam na šachovnici
- pro každé řešení ověříme, zda je přípustné (dámy se neohrožují)
- časová složitost $\binom{n^2}{n}$

Příklad 1: Problém n dam

2. Lepší řešení: backtracking

- postupujeme po sloupcích matice (šachovnice) zleva doprava
- do aktuálního sloupce se pokusíme umístit na nějaký řádek dámu
 - 1 procházíme jednotlivé pozice ve sloupci zhora dolů a pokusíme se na danou pozici umístit dámu
 - 2 pokud se nám to podaří, postupujeme na další sloupec
 - 3 pokud se nám nepodaří umístit dámu na žádnou pozici ve sloupci, vrátíme se k předchozímu sloupci
- časová složitost zhora omezená $O(n!)$

Příklad 1: Problém n dam, rekurzivně I

Jak budeme reprezentovat řešení úlohy?

- sachovnice ... matice $n \times n$ s hodnotami true (na dané pozici je dáma) a false (na dané pozici není dáma)

Algoritmus (procházení do hloubky s navržením s využitím rekurze)

vstup:

n ... rozměr šachovnice

jenJedno ... true/false (zda chci jedno nebo všechna řešení)

proměnné:

sachovnice ... matice boolovských hodnot $n \times n$ (šachovnice)

$\forall i, j : \text{sachovnice}[i][j] = \text{false}$

vyřeš(0, jenJedno) ... zavolej rekurzivní funkci na první sloupec

Příklad 1: Problém n dam, rekurzivně II

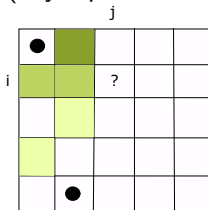
```
vyřeš(index sloupce  $j$ , bool jenJedno)
  if  $j \geq n$  ... hotovo
    zaznamenej řešení (matici sachovnice)
    return jenJedno
  endif
  for  $i = 1$  to  $n$  do... projdeme pozice ve sloupci
    if  $[i, j]$  je bezpečná pozice
      sachovnice $[i][j] = true$  ... krok DOPŘEDU
      if vyřeš( $j + 1$ , jenJedno)
        return true
      endif
      sachovnice $[i][j] = false$  ... krok ZPĚT
    endif
  enddo
  return false
```


Příklad 1: Problém n dam, rekurzivně III

Jak poznám, že je $[i, j]$ je bezpečná pozice pro položení dámy?

- 1 na i -tém řádku od indexu 0 až do indexu $(j - 1)$ není dáma
- 2 na příslušné horní ani dolní diagonále až do indexu sloupce $(j - 1)$ není dáma

(zbylé pozice není třeba kontrolovat)



Příklad 1: Problém n dam

Na rozmyšlenou

- zkuste algoritmus upravit tak, aby místo rekurze využíval zásobník

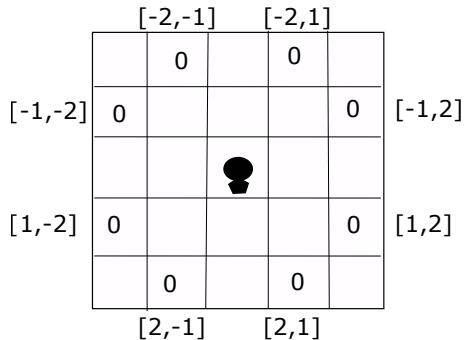
Příklad 2: Kůň na šachovnici

- **vstup:** šachovnice $n \times n$, počáteční pozice koně
- **cíl:**
 - 1 nalézt procházku koněm po šachovnici (cestu koněm, kdy navštíví každé pole právě jednou)
→ procházení stavovým prostorem do hloubky s navracením (backtracking)
 - 2 nalézt nejkratší cesty koněm na všechna ostatní pole šachovnice
→ procházení stavovým prostorem do šířky

Příklad 2: Kůň na šachovnici

- z každé pozice na šachovnici je max. 8 možných tahů koně:

možné tahy koně:



Příklad 2: Kůň na šachovnici

1. Procházka koněm po šachovnici

- jak si jednoduše zapamatovat cestu (posloupnost vrcholů a tahů na cestě k řešení)?
→ přímo na šachovnici (plus pomocná matice s předchůdci)
- časová složitost $O(8n^2)$ (z každého políčka je max 8 možných tahů)

cesta ze stavu [0,0]:

0		4		
5				3
	1			
			2	

předchůdci stavů:

[-1,-1]		[1,4]		
[0,2]				[3,3]
	[0,0]			
			[2,1]	

Příklad 2: Procházka koněm po šachovnici, rekurzivně I

Algoritmus (procházení do hloubky s navrazením s využitím rekurze)

vstup:

n ... rozměr šachovnice

$s = [s_x, s_y]$... počáteční pozice koně

tahy ... pole dvojic délky 8 (možné tahy koněm)

jenJedno ... true/false (zda chci jedno nebo všechna řešení)

proměnné:

sachovnice ... matice čísel $n \times n$ (cesta koněm)

p ... matice dvojic (souřadnic) $n \times n$ (předchozí pozice koně po cestě)

$\forall i, j : sachovnice[i][j] = -1$

$\forall i, j : p[i][j] = [-1, -1]$

$sachovnice[s_x][s_y] = 0$

vyřeš($s_x, s_y, jenJedno$) ... zavolej rekurzivní funkci

Příklad 2: Procházka koněm po šachovnici, rekurzivně II

vyřeš($u_x, u_y, \text{jenJedno}$)

if $sachovnice[u_x][u_y] = n^2 - 1$
 zaznamenej cestu (matici sachovnice a p)
 return jenJedno

endif

$\forall t \in \text{tahy}$ **do**

$[v_x, v_y]$ je nová pozice koně po provedení tahu t

if $[v_x, v_y]$ je uvnitř šachovnice a $sachovnice[v_x][v_y] = -1$... pole je nenavštívené

$sachovnice[v_x][v_y] = sachovnice[u_x][u_y] + 1$... krok DOPŘEDU

$p[v_x][v_y] = [u_x, u_y]$

if vyřeš(v_x, v_y)

 return true

endif

$sachovnice[v_x][v_y] = -1$... krok ZPĚT

$p[v_x][v_y] = [-1, -1]$

endif

enddo

return false

Příklad 2: Procházka koněm po šachovnici

Na rozmyšlenou

- zkuste algoritmus upravit tak, aby místo rekurze využíval zásobník

Příklad 2: Kůň na šachovnici

2. Nejkratší cesty koněm

- úlohu budeme řešit procházením do šířky (algoritmus vlny)
- jak si jednoduše zapamatovat délky nejkratších cest?
→ přímo na šachovnici (plus pomocná matice s předchůdci)
- jak evidovat všechna pole s hodnotou k ?
 - 1 prohledáváním šachovnice ... v čase $O(n^2)$
→ celková časová složitost ... $O(8n^4)$
 - 2 ve frontě
→ celková časová složitost ... až $O(8n^2)$

vlna ze stavu [0,0]:

0		2		2
		1	2	
2	1			2
	2		2	
2		2		

předchůdci stavů:

[-1,-1]		[2,1]		[1,2]
		[0,0]	[2,1]	
[1,2]	[0,0]			[1,2]
	[1,2]		[2,1]	
[2,1]		[2,1]		

Příklad 2.2: Nejkratší cesty koněm po šachovnici

Algoritmus (procházení do šířky s využitím fronty)

- 1 prvky fronty budou pozice $[i, j]$

Příklad 2.2: Nejkratší cesty koněm po šachovnici

vstup: n ... rozměr šachovnice

$s = [s_x, s_y]$... počáteční pozice koně

tahy ... pole dvojic délky 8 (možné tahy koněm)

proměnné:

sachovnice ... matice čísel $n \times n$ (cesta koněm)

p ... matice dvojic (souřadnic) $n \times n$ (předchozí pozice koně po cestě)

fronta ... prvky budou dvojice (souřadnice)

$\forall i, j : sachovnice[i][j] = -1$

$\forall i, j : p[i][j] = [-1, -1]$

$sachovnice[s_x][s_y] = 0$

fronta $\leftarrow [s_x, s_y]$

while fronta není prázdná **do**

$[u_x, u_y] \leftarrow$ fronta

$\forall t \in$ tahy **do**

$[v_x, v_y]$ je nová pozice koně po provedení tahu t

if pozice je uvnitř šachovnice a $sachovnice[v_x][v_y] = -1$... pole je nenavštívené

$sachovnice[v_x][v_y] = sachovnice[u_x][u_y] + 1$

$p[v_x][v_y] = [u_x, u_y]$

fronta $\leftarrow [v_x, v_y]$

endif

enddo

endddo