

Řešení úloh I.

Generování vektoru se dvěma shluky

- Napište funkci `randv2n(n1,S1,R1,n2,S2,R2)`, která vygeneruje řádkový vektor obsahující n_1 hodnot s normálním rozdělením se střední hodnotou S_1 a rozptylem R_1 a n_2 hodnot s normálním rozdělením se střední hodnotou S_2 a rozptylem R_2 . Vytvořte histogram vygenerovaných dat.

Řešení

- ```
function v = randv2n(n1,S1,R1,n2,S2,R2)
 x = S1 + sqrt(R1)*randn(1,n1);
 y = S2 + sqrt(R2)*randn(1,n2);
 v = [x y];
end
v = randv2n(50,3,1,50,-1,0.5);
hist(v,20);
```

## Řešení úloh II.

### Generování shluků ve 2D

- Napište funkci `randv2D(p)`, která vygeneruje  $n$  shluků podle daného předpisu.  $p$  je matice  $n \times 5$ .  $p(i, 1)$  je počet hodnot se střední hodnotou  $p(i, 2)$  a a rozptylem  $p(i, 3)$  v první souřadnici a se střední hodnotou  $p(i, 4)$  a a rozptylem  $p(i, 5)$  v druhé souřadnici. Zobrazte vygenerované shluky do 2D grafu.

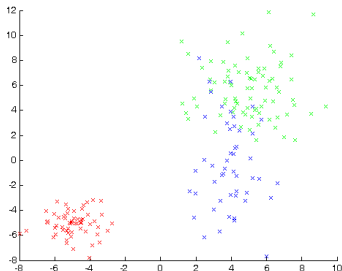
### Řešení

- function `v = randv2D(p)`  
    `v = [];`  
    for `i = 1 : size(p,1)`  
        `n = p(i,1);`  
        `Sx = p(i,2); Rx = p(i,3); Sy = p(i,4); Ry = p(i,5);`  
        `y = [Sx + sqrt(Rx)*randn(1,n); Sy + sqrt(Ry)*randn(1,n)];`  
        `v = [v y];`  
    end  
end

# Řešení úloh II.

## Generování shluků ve 2D - volání

- `v=randv2D([60,-5,1,-5,1; 80,5,2,5,2; 50, 4,1,0,4]);`  
`hold on;`  
`plot(v(1,1:60),v(2,1:60),'rx');`  
`plot(v(1,61:140),v(2,61:140),'gx');`  
`plot(v(1,141:end),v(2,141:end),'bx');`  
`hold off;`



# Řešení úloh III.

## Generování vzorků

- Navrhněte funkci `select(x,k)`, která z matice `x` náhodně vybere `k` řádků. Zobrazte původní a vybraná data do grafu rozdílnými barvami nebo značkami.
- Užitečná funkce `randperm(N)`

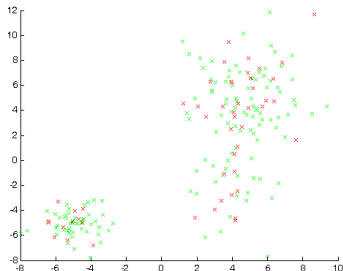
## Řešení

- ```
function v = selectk(x,k)
    p = randperm(size(x,1));
    v = x(p,:);
end
```

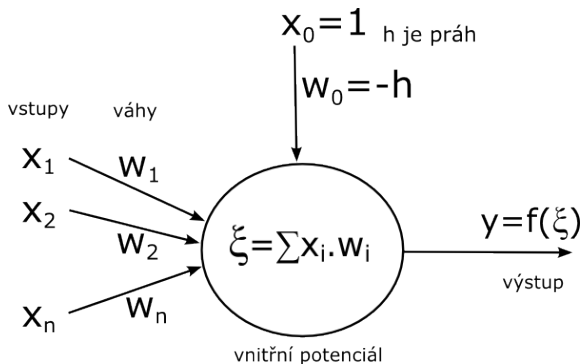
Řešení úloh III.

Generování vzorků - volání (pro 2D)

- `v=randv2D([60,-5,1,-5,1; 80,5,2,5,2; 50, 4,1,0,4]);`
`z =selectk(v',50)';`
`hold on;`
`plot(v(1,:),v(2,:),'gx');`
`plot(z(1,:),z(2,:),'rx');`
`hold off;`



Formální (matematický) model neuronu

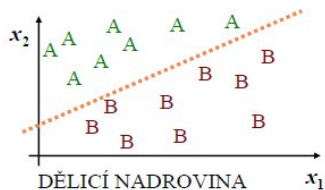


- vnitřní potenciál $\xi = \sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i - h = \sum_{i=0}^n w_i \cdot x_i = \vec{w} \cdot \vec{x}$

Neuron se skokovou přenosovou funkcí (perceptron)

hardlim, hardlims

- vnitřní potenciál $\xi = \sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i - h = \sum_{i=0}^n w_i \cdot x_i$
- $f(\xi) = 1$ pro $\xi \geq 0$... neuron je aktivní
- $f(\xi) = 0$ pro $\xi < 0$... neuron je pasivní



- dělicí nadrovina $x_2 = -\frac{w_1}{w_2}x_1 + \frac{h}{w_2}$
- $0 = w_1x_1 + w_2x_2 - h$

Lineární separabilita

Definice:

Množiny A, B jsou lineárně separabilní v n -rozměrném prostoru, pokud existují čísla w_1, \dots, w_n, h taková, že pro každý bod $\vec{x} \in A$ platí $\sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i - h \geq 0$ a pro každý bod $\vec{x} \in B$ platí $\sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i - h < 0$

Pro Boolovský prostor:

- $n = 2 \rightarrow 14$ z $2^4 = 16$ Boolovských funkcí je lineárně separabilních.

cvičení: Které dvě nejsou?

- $n = 3 \rightarrow 104$ z $2^8 = 256$
- $n = 4 \rightarrow 1882$ z $2^{16} = 65536$
- n obecné ... ??

Lineární separabilita

Definice:

Dělicí nadrovina určená $(n+1)$ -rozměrným váhovým vektorem \vec{w} je množina všech bodů $\vec{x} \in R^{n+1}$, pro které $\vec{w} \cdot \vec{x} = 0$

Problém:

Nalézt takové váhy, resp. práh, které by umožnily separaci (oddělení) dvou množin vzorů (pomocí dělicí nadroviny).

Možné řešení:

Perceptronový algoritmus učení

Perceptron - algoritmus učení

Máme k dispozici

- Trénovací množina T s trénovacími vzory (x^P, d^P) .
 - $x^P = (x_1^P, \dots, x_n^P)$... vstupní vzor
 - $d^P \in \{0, 1\}$... požadovaný výstup
- T můžeme rozdělit do dvou množin P a N :
 - P ... pozitivní vzory ($d^P = 1$)
 - N ... negativní vzory ($d^P = 0$)

Problém

- Nastavit váhy a práh neuronu tak, aby:
 - $\sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i - h < 0$... pro trénovací vzory z N
 - $\sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i - h > 0$... pro trénovací vzory z P

Perceptron- algoritmus učení

Značení:

- $y^p = F(x^p)$... skutečná odezva (výstup) neuronu pro vstupní vzor x^p

Cílová (chybová) funkce

- počet chybně klasifikovaných vzorů
- $E = \sum_{x \in P} (1 - F(x)) + \sum_{x \in N} F(x)$

Cíl učení

- Minimalizace E v prostoru vah. Nejlépe $E = 0$.

Perceptron- algoritmus učení

Myšlenka a odvození:

- ...

Perceptron - Algoritmus učení (Rosenblatt, 1959)

- 1 Inicializuj váhy a práh malými náhodnými hodnotami:

(w_1^0, \dots, w_n^0) ... vektor vah v čase 0

h^0 ... práh v čase 0

- 2 Předlož trénovací vzor (x^t, d^t) :

$x^t = (x_1^t, \dots, x_n^t)$... vstupní vzor

d^t ... požadovaný výstup

- 3 Spočti skutečný výstup (odezvu sítě):

$$y^t = \text{sgn}\left(\sum_{i=1}^n w_i^t \cdot x_i^t - h^t\right)$$

- 4 Adaptuj váhy:

$$w_i^{t+1} =$$

- w_i^t ... pokud $y^t = d^t$
- $w_i^t + \alpha x_i^t$... pokud $y^t = 0, d^t = 1$
- $w_i^t - \alpha x_i^t$... pokud $y^t = 1, d^t = 0$

jinak napsáno $w_i^{t+1} = w_i^t + \alpha x_i^t (d_i^t - y_i^t)$

α ... parametr učení

- 5 Pokud t nedosáhl maximální hodnoty, přejdi ke kroku 2.

Perceptron - Algoritmus učení

Jak správně inicializovat váhy?

- Heuristika: např. průměr vzorů z P - průměr vzorů z N

Jak ovlivní volba parametru učení výsledek?

- $\alpha \in \langle 0, 1 \rangle$
- Nejlépe: α zpočátku velké, postupně $\alpha \rightarrow 0$

Jak zvolit počet adaptačních kroků?

Perceptron - Algoritmus učení

Výhody

- Triviální algoritmus
- Pro lineárně separabilní množiny algoritmus konverguje (nalezne řešení v konečném počtu kroků) (*Rosenblatt, 1959*)

Nevýhody

- Velmi pomalý algoritmus
- Umí klasifikovat jen lineárně separabilní množiny
- Chybí rozšíření pro více neuronů (vrstev)
- Špatné zobecňování

Příhrádkový algoritmus (Gallant, 1990)

Idea

- Použiji perceptronový algoritmus učení
- Nejlepší doposud nalezený vektor vah je v příhrádce
- Pokud najdu lepší váhový vektor, uložím ho do příhrádky

Výhody

- Pokud je trénovací množina konečná a složky váhového a příznakových vektorů jsou racionální, lze ukázat, že příhrádkový algoritmus konverguje k optimálnímu řešení s pravděpodobností 1.

Adaline (Widrow, 1959)

Neurony s lineární přenosovou funkcí

- $y^p = f(\xi^p) = \xi^p = \sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i^p - h$... skutečná odezva (výstup) neuronu pro vstupní vzor x^p

Cílová (chybová) funkce

- MSE ... střední hodnota čtverců chyb:

pro jeden trénovací vzor:

$$E^p = \frac{1}{2}(d^p - y^p)^2 = \frac{1}{2}(d^p - \xi^p)^2 = \frac{1}{2}(d^p - \sum_{i=1}^n w_i \cdot x_i^p - h)^2$$

pro celou trénovací množinu:

$$E = \frac{1}{N} \sum_p E^p = \frac{1}{2N} \sum_p (d^p - \xi^p)^2$$

Adaline (Widrow, 1959)

Jiné adaptační pravidlo

- delta pravidlo ... aktualizace vah a prahu proti směru gradientu chybové funkce
- $w_i^{t+1} = w_i^t - \alpha \frac{\partial E^t}{\partial w_i^t}$
- $w_i^{t+1} = w_i^t + \alpha x_i^t (d_i^t - \xi_i^t)$

Výhody

- Jednoduchý algoritmus
- Může se učit průběžně (on-line)
- Predikce i klasifikace
 - model je ekvivalentní linární regresi

Cvičení - Perceptron v Matlabu

User Guide → Perceptrons

- % p ... vstupní vzory $n \times N$, t ... výstupní vzory $1 \times N$
net = newp(p,t);
% mohu nastavit váhy a práh na počáteční hodnotu:
% net.IW{1,1}= [1 1]; net.b{1,1} = 0;
% nastavení parametrů train: net.trainParam
[net1, tr] = train(net,p,t);
% tr ... training report ... tr.perf
% výstup (odezva) síť
y = sim(net1,p);
% počet chybně klasifikovaných příkladů:
e = sum(abs(y-t));

Strategie učení

Adaptace vah a prahů může probíhat dvojím způsobem:

- sekvenčně pro každý vzor zvlášť ... *trains*
- v cyklu pro každý vzor zvlášť ... *trainc*
- v cyklu najednou pro celou trénovací množinu ... *trainb*
stabilnější

Pojmy:

- iterace = předložení jednoho trénovacího vzoru
- epocha (cyklus) = iterace přes celou trénovací množinu

Cvičení - Lineární neuron v Matlabu

User Guide → Linear Filters

- `net = newlin(p,t);`

...

`% počet chybně klasifikovaných příkladů:`

`e = sum(abs(y-t)>0.5);`

Cvičení - Perceptron a lineární neuron v Matlabu

- $P = [2 \ 1 \ -2 \ -1; 2 \ -2 \ 2 \ 1];$
 $T = [0 \ 1 \ 0 \ 1];$
`net = newlin(P,T);`
`net.trainParam.goal= 0.1;`
`[net1, tr1] = train(net,P,T);`
`netp = newp(P,T);`
`[net1p, tr1p] = train(netp,P,T);`

Otázky:

- Čím se liší net a netp?
- Kolik bylo potřeba cyklů k naučení?
- Jaké jsou výstupy sítí po naučení a chyba klasifikace v obou případech?
- Zobrazte data a vytvořené dělicí nadroviny do grafu.

Perceptronová síť jako logický prahový obvod

Pomocí perceptronu lze realizovat základní logické funkce

- AND ... průnik konvexních útvarů
- OR ... sjednocení konvexních útvarů
- NOT, ID

Věta

Každá booleovská formule lze vyjádřit v disjunktivně konjunktivním tvaru, kde atomy tvoří literály nebo jejich negace.

- $F = K_1 \vee K_2 \vee \dots \vee K_n$
- $K_i = A_{i1} \text{ AND } A_{i2} \text{ AND } \dots \text{ AND } A_{in_i}$
- $A_{ij} = L$ nebo $A_{ij} = \text{not } L$

→ Každou booleovskou funkci mohu vyjádřit pomocí perceptronové sítě (kolik vrstev stačí?).

Perceptronová síť jako logický prahový obvod

Cvičení 1

Navrhněte váhy a prahy neuronu pro realizaci binárních funkcí (pro binární a biparitní model):

- AND ... průnik konvexních útvarů
- OR ... sjednocení konvexních útvarů
- NOT, ID

Cvičení 2

- Navrhněte (co nejmenší) architekturu, váhy a prahy perceptronové sítě pro realizaci funkce XOR (pro binární a biparitní model)